

13.4 1) Posons $\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$. On doit avoir :

$$\vec{a} \times \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x_3 - 3x_2 \\ 3x_1 - x_3 \\ x_2 - 2x_1 \end{pmatrix} = \vec{b} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 7 \end{pmatrix}$$

Il s'agit ainsi de résoudre le système suivant :

$$\left\{ \begin{array}{rcl} -3x_2 + 2x_3 = 4 \\ 3x_1 - x_3 = 5 \\ -2x_1 + x_2 = 7 \end{array} \right| \cdot 2$$

En combinant les deux premières équations, on obtient :

$$\left\{ \begin{array}{rcl} 6x_1 - 3x_2 = 14 \\ -2x_1 + x_2 = 7 \end{array} \right| \cdot 3$$

Il en résulte $0x_1 + 0x_2 = 0 = 35$ qui constitue une contradiction patente. En conclusion, il ne peut y avoir un vecteur \vec{x} tel que $\vec{a} \times \vec{x} = \vec{b}$.

2) Posons $\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$. On doit avoir :

$$\vec{a} \times \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x_3 - 3x_2 \\ 3x_1 - x_3 \\ x_2 - 2x_1 \end{pmatrix} = \vec{c} = \begin{pmatrix} m \\ 6 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Il s'agit donc de résoudre le système :

$$\left\{ \begin{array}{rcl} -3x_2 + 2x_3 = m \\ 3x_1 - x_3 = 6 \\ -2x_1 + x_2 = 5 \end{array} \right| \cdot 2$$

En combinant les deux premières équations, on obtient :

$$\left\{ \begin{array}{rcl} 6x_1 - 3x_2 = m + 12 \\ -2x_1 + x_2 = 5 \end{array} \right| \cdot 3$$

On obtient finalement $0x_1 + 0x_2 = 0 = m + 27$.

Ce système ne peut être consistant que si $m = -27$.

Sous cette condition, le système demeure indéterminé : $0 = 0$.

Posons $x_1 = t$ où $t \in \mathbb{R}$.

L'équation $-2x_1 + x_2 = 5$ donne $x_2 = 2x_1 + 5 = 2t + 5$.

L'équation $3x_1 - x_3 = 6$ implique $x_3 = 3x_1 - 6 = 3t - 6$.

On conclut à $\vec{x} = \begin{pmatrix} t \\ 2t + 5 \\ 3t - 6 \end{pmatrix}$ où $t \in \mathbb{R}$.